

BACCALAURÉAT MATHÉMATIQUES

SUJET 2

CORRIGÉ
EXERCICE 2 

MAYOTTE, RÉUNION

2025

UN PEU DE GÉOMÉTRIE...

CORRECTION

Préalable:

- $A(-1; 2; 1)$, $B(1; -1; 2)$ et $C(1; 1; 1)$.

- Une représentation paramétrique de (d) est

$$\begin{cases} x = \frac{3}{2} + 2t \\ y = 2 + t, \quad t \in \mathbb{R} \\ z = 3 - t \end{cases}$$

- Une représentation paramétrique de (d') est

$$\begin{cases} x = s \\ y = \frac{3}{2} + s, \quad s \in \mathbb{R} \\ z = 3 - 2s \end{cases}$$

PARTIE A

1. Montrons que (d) et (d') sont sécantes au point $S\left(-\frac{1}{2}; 1; 4\right)$:

Pour répondre à cette question, nous allons résoudre le système suivant:

$$\begin{cases} \frac{3}{2} + 2t = s & (1) \\ 2 + t = \frac{3}{2} + s & (2). \quad (\text{I}) \\ 3 - t = 3 - 2s & (3) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} (\text{I}) \Leftrightarrow & \begin{cases} 2t - s = -\frac{3}{2} \\ s = -\frac{1}{2} \\ -2t + 4s = 0 \end{cases} & (2) + (3) \Leftrightarrow & \begin{cases} 3s = -\frac{3}{2} & (1) + 2 \times (3) \\ s = -\frac{1}{2} \\ t = 2s \end{cases} \end{aligned}$$

On trouve ainsi: $t = -1$ et $s = -\frac{1}{2}$.

Les droites (d) et (d') sont donc sécantes en:

$$S \left(\frac{3}{2} + 2 \times (-1); 2 + (-1); 3 - (-1) \right)$$

$$\text{cad } S \left(-\frac{1}{2}, 1; 4 \right).$$

S est donc bien le point d'intersection.

Au total, les droites (d) et (d') sont bien sécantes en $S\left(-\frac{1}{2}, 1, 4\right)$.

2. a. Montrons que le vecteur $\vec{n} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ est un vecteur normal au plan (ABC) :

Étape 1: les points A, B et C définissent-ils un plan ?

D'après le cours, les points A, B et C définissent un plan ssi les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires.

Or: $\bullet \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 1 - (-1) \\ -1 - 2 \\ 2 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\bullet \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} 1 - (-1) \\ 1 - 2 \\ 1 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Comme $z_{\overrightarrow{AC}} = 0 \times z_{\overrightarrow{AB}}$ et $x_{\overrightarrow{AC}} \neq 0 \times x_{\overrightarrow{AB}}$, les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires car ils ne sont pas proportionnels.

Les points A, B et C ne sont donc pas alignés.

Donc les points A, B et C définissent bien un plan noté (ABC) .

Étape 2: \vec{n} est-il un vecteur normal au plan (ABC) ?

Le vecteur $\vec{n} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ est normal au plan (ABC) ssi ce vecteur est

orthogonal aux 2 vecteurs non colinéaires de ce plan.

Or: $\left\{ \begin{array}{l} \vec{n} \text{ et } \vec{AB} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{n} \cdot \vec{AB} = 0 \\ \vec{n} \text{ et } \vec{AC} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{n} \cdot \vec{AC} = 0. \end{array} \right.$

Nous avons: $\bullet \vec{n} \cdot \vec{AB} = 1 \times 2 + 2 \times (-3) + 4 \times 1 = 0$

$$\bullet \vec{n} \cdot \vec{AC} = 1 \times 2 + 2 \times (-1) + 4 \times 0 = 0.$$

Comme \vec{n} est bien orthogonal à \vec{AB} et \vec{AC} : le vecteur \vec{n} est normal au plan (ABC).

2. b. Déduisons-en une équation cartésienne du plan (ABC):

D'après le cours, une équation cartésienne d'un plan défini par un point $A(x_A; y_A; z_A)$ et un vecteur normal $\vec{n}(a; b; c)$ s'écrit:

$$a(x - x_A) + b(y - y_A) + c(z - z_A) = 0.$$

Or: • un vecteur normal est $\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$

• le point $A \in (ABC)$, avec $A = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Ainsi, nous pouvons écrire: $a(x - x_A) + b(y - y_A) + c(z - z_A) = 0$

$$\Leftrightarrow 1 \times (x + 1) + 2 \times (y - 2) + 4 \times (z - 1) = 0$$

cad $x + 2y + 4z - 7 = 0$.

Une équation cartésienne du plan (ABC) est donc bien:

$$x + 2y + 4z - 7 = 0.$$

2. c. Montrons que les points A, B, C et S ne sont pas coplanaires:

Nous avons: $S\left(-\frac{1}{2}, 1; 4\right)$.

D'après le cours, les points A, B, C et S sont coplanaires si les vecteurs \vec{AB} , \vec{AC} et \vec{AS} sont coplanaires.

Or ici, une équation cartésienne du plan (ABC) est: $x + 2y + 4z - 7 = 0$.

Et: $x_s + 2y_s + 4z_s - 7 = -\frac{1}{2} + 2 \times 1 + 4 \times 4 - 7 = \frac{21}{2} \neq 0$.

Donc le point S n'appartient pas au plan (ABC) et par conséquent: les points A, B, C et S ne sont pas coplanaires

3. a. Montrons que "H" est le projeté orthogonal de "S" sur le plan (ABC):

Nous avons: $H(-1; 0; 2)$ et $S\left(-\frac{1}{2}, 1; 4\right)$.

Étape 1: $H \in (ABC)$?

$H \in (ABC)$ car: $x_H + 2y_H + 4z_H - 7 = -1 + 2 \times 0 + 4 \times 2 - 7 = 0$.

OUI le point H appartient au plan (ABC).

Étape 2: \vec{SH} et \vec{n} sont-ils colinéaires?

Si H est le projeté orthogonal du point S sur le plan (ABC) alors \vec{SH} est un vecteur normal à ce plan, donc colinéaire à \vec{n} .

$$\text{Or: } \bullet \vec{SH} = \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \\ 2 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{n} = -2 \vec{SH}.$$

Comme les vecteurs \vec{SH} et \vec{n} sont colinéaires: H est bien le projeté orthogonal de S sur le plan (ABC) .

3. b. Montrons qu'il n'existe aucun point "M" de (ABC) tel que $SM < \frac{\sqrt{21}}{2}$:

$$\text{Nous avons: } SH^2 = \frac{21}{4} \text{ soit } SH = \frac{\sqrt{21}}{2}.$$

Comme H est le projeté orthogonal de S sur le plan (ABC) , la distance SH est la plus petite distance de S à ce plan.

Pour tout autre point M distinct de H , avec $M \in (ABC)$, on aura forcément:

$$SM > \frac{\sqrt{21}}{2}.$$

Donc effectivement, il n'existe aucun point M de (ABC) tel que $SM < \frac{\sqrt{21}}{2}$.

PARTIE B

1. Déterminons les coordonnées du point M en fonction de k :

Ici: $\vec{CM} = k \cdot \vec{CS}$, avec $k \in [0; 1]$.

$$\vec{CM} = k \cdot \vec{CS} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - 1 \\ y - 1 \\ z - 1 \end{pmatrix} = k \cdot \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} - 1 \\ \frac{1}{2} - 1 \\ 1 - 1 \end{pmatrix}, \text{ avec } M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 1 = -\frac{3}{2}k \\ y - 1 = 0 \\ z - 1 = 3k \end{cases}$$

cad

$$\begin{cases} x = -\frac{3}{2}k + 1 \\ y = 1 \\ z = 3k + 1 \end{cases}$$

Les coordonnées du point M sont donc:

$$\bullet x = -\frac{3}{2}k + 1$$

$$\bullet y = 1$$

$$\bullet z = 3k + 1$$

2. Déterminons le point "M" $\in [CS]$ tel que MAB soit rectangle en M:

MAB est rectangle en M ssi $\overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{BM} = 0$.

$$\text{Or: } \bullet \overrightarrow{AM} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2}k + l + 1 \\ l - 2 \\ 3k + l - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2}k + 2 \\ -l \\ 3k \end{pmatrix}$$

$$\bullet \overrightarrow{BM} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2}k + l - 1 \\ l + 1 \\ 3k + l - 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2}k \\ 2 \\ 3k - l \end{pmatrix}.$$

$$\text{D'où: } \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{BM} = 0 \Leftrightarrow \left(-\frac{3}{2}k + 2 \right) \times \left(-\frac{3}{2}k \right) + (-l \times 2) + (3k) \times (3k - l) = 0$$

$$\Leftrightarrow 45k^2 - 24k - 8 = 0$$

$$\Leftrightarrow (k - k_1) \times (k - k_2) = 0$$

$$\text{avec } k_1 \approx 0,765 \in [0; 1] \text{ et } k_2 \approx -0,232 \notin [0; 1]$$

Nous retiendrons: $k \approx 0,765$.

Par conséquent, les coordonnées du point M sont donc:

$$x = -\frac{3}{2} \times 0,765 + l, \quad y = l, \quad z = 3 \times 0,765 + l.$$

Au total, le point M a pour coordonnées: $x \approx 0,1475, \quad y = l, \quad z = 3,295$.