

www.freemaths.fr

BACCALAURÉAT MATHÉMATIQUES

SUJET 2

CORRIGÉ
EXERCICE 4 

CENTRES ÉTRANGERS 

2022

LES TÉTRAÈDRES AN_1MM' & AN_2MM'

CORRECTION

1. a. Donnons les coordonnées d'un vecteur directeur \vec{u}' de la droite D' :

Une représentation paramétrique de la droite D' est:
$$\begin{cases} x = 3 \\ y = 3 + t \\ z = 3 + t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Par conséquent, nous pouvons affirmer qu'un vecteur directeur \vec{u}' de la

droite D' est:
$$\vec{u}' = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. b. Montrons que les droites D et D' ne sont pas parallèles:

Les droites D et D' ne sont pas parallèles si leurs vecteurs directeurs respectifs ne sont pas colinéaires.

Or: • un vecteur directeur de D est $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$

• un vecteur directeur de D' est $\vec{u}' = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$

Ici: $x_{\vec{u}'} = 0 \times x_{\vec{u}}$ **et** $y_{\vec{u}'} \neq 0 \times y_{\vec{u}}$.

Les vecteurs \vec{u} et \vec{u}' ne sont donc pas proportionnels **et**, par conséquent, ils ne sont pas colinéaires.

Dans ces conditions: les droites D et D' ne sont pas parallèles.

1. c. Déterminons une représentation paramétrique de la droite D:

Notons que la droite D passe par le point A (2; 4; 0) et a \vec{u} comme vecteur directeur.

D'après le cours, nous savons que:

- Soit A ($x_A; y_A; z_A$) un point de l'espace.
- Soit \vec{u} (a; b; c) un vecteur non nul de l'espace.
- La droite passant par A de vecteur directeur \vec{u} admet pour représentation paramétrique:

$$\begin{cases} x = x_A + t.a \\ y = y_A + t.b \\ z = z_A + t.c \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Ici: • la droite D passe par le point A (2; 4; 0),

• un vecteur directeur \vec{u} de la droite D est: $\vec{u} = \vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

D'où une représentation paramétrique de la droite D passant par le point A et de vecteur directeur \vec{n} (1; 2; 0) s'écrit:

$$\begin{cases} x = 2 + 1x + t \\ y = 4 + 2x + t \\ z = 0 + 0x + t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Une représentation paramétrique de la droite D est donc:

$$\begin{cases} x = 2 + t \\ y = 4 + 2t \\ z = 0 \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

2. a. Montrons que le vecteur \vec{v} (2; -1; 1) est un vecteur directeur de Δ :

La droite Δ est perpendiculaire aux droites D et D', et coupe ces deux droites en M et M'.

Le vecteur \vec{v} est un vecteur directeur de Δ s'il est orthogonal aux vecteurs directeurs des droites D et D' à savoir: \vec{u} et \vec{u}' .

Or: $\begin{cases} \vec{v} \text{ et } \vec{u} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{v} \cdot \vec{u} = 0 \\ \vec{v} \text{ et } \vec{u}' \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{v} \cdot \vec{u}' = 0. \end{cases}$

Nous avons: $\bullet \vec{v} \cdot \vec{u} = (2 \times 1) + ((-1) \times 2) + (1 \times 0) = 0$

$\bullet \vec{v} \cdot \vec{u}' = (2 \times 0) + ((-1) \times 1) + (1 \times 1) = 0.$

Comme \vec{v} est orthogonal à \vec{u} et à \vec{u}' : \vec{v} est bien un vecteur directeur de Δ .

3. a. Montrons que \vec{n} (2; -1; -5) est un vecteur normal au plan P:

P est le plan passant par le point A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} .

Le vecteur \vec{n} est normal au plan P ssi il est orthogonal aux deux vecteurs non colinéaires \vec{u} et \vec{v} du plan P , avec $\vec{u} (1; 2; 0)$ et $\vec{v} (2; -1; 1)$.

$$\text{Or: } \begin{cases} \vec{n} \text{ et } \vec{u} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{n} \cdot \vec{u} = 0 \\ \vec{n} \text{ et } \vec{v} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{n} \cdot \vec{v} = 0. \end{cases}$$

$$\text{Nous avons: } \bullet \vec{n} \cdot \vec{u} = (2 \times 1) + ((-1) \times 2) + ((-5) \times 0) = 0$$

$$\bullet \vec{n} \cdot \vec{v} = (2 \times 2) + ((-1) \times (-1)) + ((-5) \times 1) = 0.$$

Le vecteur \vec{n} est donc bien normal au plan P .

3. b. Déduisons-en qu'une équation cartésienne de P est $2x - y - 5z = 0$:

D'après le cours, une équation cartésienne d'un plan défini par un point $A(x_A; y_A; z_A)$ et un vecteur normal $\vec{n}(a; b; c)$ s'écrit:

$$a(x - x_A) + b(y - y_A) + c(z - z_A) = 0.$$

$$\text{Or ici: } \bullet \text{ un vecteur normal est } \vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \text{ le point } A \in P, \text{ avec } A = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Ainsi, nous pouvons écrire: } a(x - x_A) + b(y - y_A) + c(z - z_A) = 0$$

$$\Leftrightarrow 2x(x - 2) + (-1)x(y - 4) + (-5)x(z - 0) = 0$$

$$\text{cad } 2x - y - 5z = 0.$$

Une équation cartésienne du plan P est donc bien: $2x - y - 5z = 0$.

3. c. c₁. Justifions que M' est également le point d'intersection de D' et du plan P:

Le plan P contient la droite Δ et M' est un point de la droite Δ.

Donc M' est un point du plan P.

M' appartient à D' et à P: donc M' est bien le point d'intersection de la droite D' et du plan P.

3. c. c₂. Déterminons les coordonnées du point M':

Les coordonnées du point M' vérifient le système:

$$\begin{cases} x_{M'} = 3 & (1) \\ y_{M'} = 3 + t & (2) \\ z_{M'} = 3 + t & (3) \\ 2x_{M'} - y_{M'} - 5z_{M'} = 0 & (4) \end{cases}$$

A l'aide des équations (1), (2) et (3), nous pouvons écrire:

$$(4) \Leftrightarrow 2x_{M'} - y_{M'} - 5z_{M'} = 0 \Leftrightarrow 2 \times (3) - (3 + t) - 5 \times (3 + t) = 0$$

$$\Leftrightarrow 6 - 3 - t - 15 - 5t = 0$$

$$\Leftrightarrow -6t - 12 = 0$$

$$\text{cad } t = -2.$$

- Les coordonnées du point M' sont donc:
- $x_{M'} = 3 = 3$
 - $y_{M'} = 3 + (-2) = 1$
 - $z_{M'} = 3 + (-2) = 1$

4. a. Déterminons une représentation paramétrique de la droite Δ :

D'après le cours, nous savons que:

- Soit $A(x_A; y_A; z_A)$ un point de l'espace.
- Soit $\vec{u}(a; b; c)$ un vecteur non nul de l'espace.
- La droite passant par A de vecteur directeur \vec{u} admet pour représentation paramétrique:

$$\begin{cases} x = x_A + t \cdot a \\ y = y_A + t \cdot b \\ z = z_A + t \cdot c \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Ici: • la droite Δ passe par le point $M'(3; 1; 1)$,

- un vecteur directeur de la droite Δ est: $\vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

D'où une représentation paramétrique de la droite Δ passant par le point M' et de vecteur directeur $\vec{v}(2; -1; 1)$ s'écrit:

$$\begin{cases} x = 3 + 2 \times t' \\ y = 1 + (-1) \times t' \\ z = 1 + 1 \times t' \end{cases}, t' \in \mathbb{R}.$$

Une représentation paramétrique de la droite Δ est donc:

$$\begin{cases} x = 3 + 2t' \\ y = 1 - t' \\ z = 1 + t' \end{cases}, t' \in \mathbb{R}.$$

4. b. Justifions que le point M a pour coordonnées $(1; 2; 0)$:

Le point $M(1; 2; 0)$ est le point d'intersection des droites D et Δ .

Ses coordonnées doivent donc vérifier le système:

$$\begin{cases} x_M = 2 + t \\ y_M = 4 + 2t & (D) \\ z_M = 0 \\ \dots & (I) \\ x_M = 3 + 2t' \\ y_M = 1 - t' & (\Delta) \\ z_M = 1 + t' \end{cases}$$

$$(I) \Leftrightarrow \begin{cases} 2 + t = 3 + 2t' \\ 4 + 2t = 1 - t' \\ 0 = 1 + t' \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2 + t = 3 + 2t' \\ 4 + 2t = 2 \\ t' = -1 \end{cases} \quad \uparrow$$

$$\text{cad} \begin{cases} t = -1 \\ t' = -1 \end{cases}$$

Dans ces conditions les coordonnées du point M sont donc bien:

$$\bullet x_M = 2 + (-1) = 1$$

$$\bullet y_M = 4 + 2 \times (-1) = 2$$

$$\bullet z_M = 0 = 0$$

4. c. Calculons la distance MM' :

$$\begin{aligned} \text{La distance } MM' \text{ est: } MM' &= \sqrt{(3-1)^2 + (1-2)^2 + (1-0)^2} \\ &= \sqrt{6}. \end{aligned}$$

La distance MM' est donc égale à: $\sqrt{6}$.

5. a. Montrons que la droite d est parallèle au plan P :

Pour cela, nous allons montrer qu'il n'y a pas de point d'intersection entre la droite d et le plan P .

Soit $X(x; y; z)$ le point d'intersection entre la droite d et le plan P .

Ses coordonnées $(x; y; z)$ doivent alors vérifier le système:

$$\begin{cases} x = 5t & (1) \\ y = 2 + 5t & (2) \\ z = 1 + t & (3) \\ 2x - y - 5z = 0 & (4) \end{cases}$$

A l'aide des équations (1), (2) et (3), nous pouvons écrire:

$$\begin{aligned}
 (4) \Leftrightarrow 2x - y - 5z = 0 &\Leftrightarrow 2 \times (5t) - (2 + 5t) - 5 \times (1 + t) = 0 \\
 &\Leftrightarrow 10t - 2 - 5t - 5 - 5t = 0 \\
 &\Leftrightarrow -7 = 0, \text{ ce qui est impossible !}
 \end{aligned}$$

Par conséquent, pas de point d'intersection et donc: d et P sont parallèles.

5. b. Exprimons le volume du tétraèdre $ANMM'$ en fonction de P :

Le tétraèdre $ANMM'$ a pour hauteur P et pour base le triangle (AMM'), rectangle en M .

Nous savons que le volume du tétraèdre $ANMM'$ est donné par:

$$\begin{aligned}
 V_{ANMM'} &= \frac{(\text{Aire base triangle } AMM') \times (\text{Hauteur tétraèdre } ANMM')}{3} \\
 &= \frac{(\text{Aire base triangle rectangle } AMM') \times P}{3}.
 \end{aligned}$$

Or: $AM = \sqrt{5}$ et $MM' = \sqrt{6}$.

$$\begin{aligned}
 \text{D'où: } V_{ANMM'} &= \frac{\left[\frac{AM \times MM'}{2} \right] \times P}{3} \\
 &= \frac{\sqrt{5} \times \sqrt{6}}{6} \times P.
 \end{aligned}$$

Le volume du tétraèdre $ANMM'$ est donc: $V_{ANMM'} = \frac{\sqrt{30}}{6} \times P.$

5. c. Les tétraèdres AN_1MM' et AN_2MM' ont-ils le même volume ?

Comme la droite d est parallèle au plan P : les distances de N_1 et N_2 au plan P sont égales.

De plus, les bases des tétraèdres AN_1MM' et AN_2MM' sont identiques et correspondent au triangle (AMM').

Donc **oui**: les tétraèdres AN_1MM' et AN_2MM' ont le même volume.