

www.freemaths.fr

BACCALAURÉAT MATHÉMATIQUES

SUJET 1

CORRIGÉ
EXERCICE 3



ASIE 2022

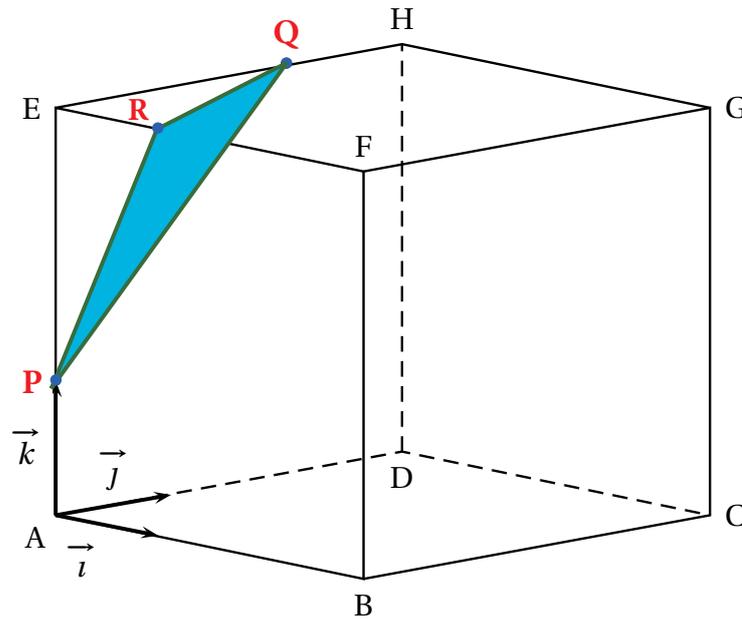
L'AIRE DU TRIANGLE PQR

CORRECTION

1. Plaçons les points P, Q et R sur la figure:

Nous savons que: $P(0;0;1)$, $Q(0;2;3)$ et $R(1;0;3)$.

D'où la figure suivante:



2. Montrons que le triangle PQR est isocèle en R:

Le triangle PQR est isocèle en R ssi: $PR = QR$.

Or: • $PR = \sqrt{(1-0)^2 + (0-0)^2 + (3-1)^2} = \sqrt{5}$

• $QR = \sqrt{(1-0)^2 + (0-2)^2 + (3-3)^2} = \sqrt{5}$.

Comme $PR = QR = \sqrt{5}$: le triangle PQR est isocèle en R.

3. Justifions que les points P, Q et R définissent un plan:

Les vecteurs \overrightarrow{PR} et \overrightarrow{QR} ont pour coordonnées: $\overrightarrow{PR} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\overrightarrow{QR} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Notons que: $x\overrightarrow{PR} = 1 \times x\overrightarrow{QR}$ et $y\overrightarrow{PR} \neq 1 \times y\overrightarrow{QR}$.

Les vecteurs \overrightarrow{PR} et \overrightarrow{QR} ne sont donc pas proportionnels et, par conséquent, ils ne sont pas colinéaires.

Les points P, Q et R ne sont donc pas alignés: ils définissent le plan (PQR).

4. a. Montrons que $\vec{u} (2; 1; -1)$ est normal au plan (PQR):

Le vecteur $\vec{u} (2; 1; -1)$ est normal au plan (PQR) ssi ce vecteur est orthogonal aux deux vecteurs non colinéaires \overrightarrow{PR} et \overrightarrow{QR} du plan (PQR).

Or:
$$\begin{cases} \vec{u} \text{ et } \overrightarrow{PR} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{u} \cdot \overrightarrow{PR} = 0 \\ \vec{u} \text{ et } \overrightarrow{QR} \text{ sont orthogonaux ssi } \vec{u} \cdot \overrightarrow{QR} = 0. \end{cases}$$

Nous avons: • $\vec{u} \cdot \overrightarrow{PR} = (2 \times 1) + (1 \times 0) + ((-1) \times 2) = 0$

• $\vec{u} \cdot \overrightarrow{QR} = (2 \times 1) + (1 \times (-2)) + ((-1) \times 0) = 0$.

Comme \vec{u} est orthogonal à \vec{PR} et à \vec{QR} : le vecteur \vec{u} est normal au plan (PQR).

4. b. Déduisons-en une équation cartésienne du plan (PQR):

D'après le cours, une équation cartésienne d'un plan défini par un point $A(x_A; y_A; z_A)$ et un vecteur normal $\vec{n}(a; b; c)$ s'écrit:

$$a(x - x_A) + b(y - y_A) + c(z - z_A) = 0.$$

Or ici: • un vecteur normal est $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

• le point $Q \in (PQR)$, avec $Q = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Ainsi, nous pouvons écrire: $a(x - x_Q) + b(y - y_Q) + c(z - z_Q) = 0$

$$\Leftrightarrow 2x(x - 0) + 1x(y - 2) + (-1)x(z - 3) = 0$$

$$\text{cad } 2x + y - z + 1 = 0.$$

Une équation cartésienne du plan (PQR) est donc: $2x + y - z + 1 = 0$.

4. c. Déterminons une représentation paramétrique de la droite (d):

La droite (d) passe par le point E et est orthogonale au plan (PQR).

D'après le cours, nous savons que:

• Soit $A(x_A; y_A; z_A)$ un point de l'espace.

- Soit $\vec{u} (a; b; c)$ un vecteur non nul de l'espace.
- La droite passant par A de vecteur directeur \vec{u} admet pour représentation paramétrique:

$$\begin{cases} x = x_A + t.a \\ y = y_A + t.b \\ z = z_A + t.c \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Ici: • la droite (d) passe par le point E (0; 0; 3),

- un vecteur directeur \vec{u} de la droite (d) est: $\vec{u} = \vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

D'où une représentation paramétrique de la droite (d) passant par le point E et de vecteur directeur $\vec{u} (2; 1; -1)$ s'écrit:

$$\begin{cases} x = 0 + 2t \\ y = 0 + 1t \\ z = 3 + (-1)t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Une représentation paramétrique de la droite (d) est donc:

$$\begin{cases} x = 2t \\ y = t \\ z = 3 - t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

4. d. Montrons que les coordonnées du point L sont $\left(\frac{2}{3}; \frac{1}{3}; \frac{8}{3}\right)$:

Le point L est le projeté orthogonal de E sur le plan (PQR).

Les coordonnées du point L vérifient donc le système:

$$\begin{cases} x_L = 2t & (1) \\ y_L = t & (2) \\ z_L = 3 - t & (3) \\ 2x_L + y_L - z_L + 1 = 0 & (4) \end{cases}$$

A l'aide des équations (1), (2) et (3), nous pouvons écrire:

$$(4) \Leftrightarrow 2x_L + y_L - z_L + 1 = 0 \Leftrightarrow 2 \times (2t) + t - (3 - t) + 1 = 0$$

$$\Leftrightarrow 6t - 2 = 0$$

$$\text{cad } t = \frac{1}{3}$$

Les coordonnées du point L sont donc: $\bullet x_L = 2 \times \frac{1}{3} = \frac{2}{3}$

$$\bullet y_L = \frac{1}{3} = \frac{1}{3}$$

$$\bullet z_L = 3 - \frac{1}{3} = \frac{8}{3}$$

4. e. Déterminons la distance entre le point E et le plan (PQR):

Déterminer la distance entre le point E et le plan (PQR), revient à calculer: EL.

$$\begin{aligned}
 \text{Or: } EL &= \sqrt{\left(\frac{2}{3} - 0\right)^2 + \left(\frac{1}{3} - 0\right)^2 + \left(\frac{8}{3} - 3\right)^2} \\
 &= \sqrt{\frac{4}{9} + \frac{1}{9} + \frac{1}{9}} \\
 &= \frac{\sqrt{6}}{3}.
 \end{aligned}$$

La distance entre le point E et le plan (PQR) est égale à: $\frac{\sqrt{6}}{3}$.

5. Montrons que le volume du tétraèdre EPQR est égal à $\frac{2}{3}$:

Le tétraèdre EPQR a pour hauteur [PE] et pour base le triangle EQR, rectangle en E.

Nous savons que le volume du tétraèdre EPQR est donné par:

$$V_{EPQR} = \frac{(\text{Aire base triangle rectangle EQR}) \times (\text{Hauteur tétraèdre EPQR})}{3}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Or: } \bullet \text{ aire base triangle rectangle EQR} &= \frac{EQ \times ER}{2} \\
 &= \frac{2 \times 1}{2} \\
 &= 1
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \bullet \text{ hauteur du tétraèdre EPQR} &= PE = \sqrt{(0-0)^2 + (0-0)^2 + (3-1)^2} \\
 &= 2.
 \end{aligned}$$

$$\text{D'où: } V_{EPQR} = \frac{1 \times 2}{3} \text{ cad } V_{EPQR} = \frac{2}{3}.$$

6. Déduisons-en l'aire du triangle PQR:

Nous savons que: $V_{EPQR} = \frac{1}{3} \times [\mathcal{A}(EQR) \times PE] = \frac{2}{3}$.

Mais nous avons aussi: $V_{EPQR} = \frac{1}{3} \times [\mathcal{A}(PQR) \times EL] \quad (1)$.

Or: $EL = \frac{\sqrt{6}}{3}$.

D'où: $(1) \Leftrightarrow 3 \times V_{EPQR} = \mathcal{A}(PQR) \times \frac{\sqrt{6}}{3}$

cad $\mathcal{A}(PQR) = \frac{9}{\sqrt{6}} \times V_{EPQR}$.

Ainsi l'aire du triangle PQR est égale à:

$$\mathcal{A}(PQR) = \frac{9}{\sqrt{6}} \times \frac{2}{3} = \sqrt{6} \text{ unités d'aire.}$$